

信电系学生设计的小型水下机器人下水实验成功

2009年6月15日下午，华家池校区微风徐徐，湖面碧波荡漾，景色宜人。信电系信息工程05级方中南同学设计的小型水下机器人首次下水实验成功。经过现场测试，潜器的水密性、均衡性以及推进系统均达到设计要求，可以完成前后直线运动、左右方向调整以及下潜上浮等操控任务，并具有水下摄像功能。该项研究由浙大985二期信息与控制创新平台提供支持。图为湖试现场。



水下机器人实物图



水下潜航